

StarFive
赛昉科技

在昉·星光 2 上进行指定时间内的按键检测

Python语言版本

应用指南

版本：1.1

日期：2023/06/08

Doc ID：VisionFive 2-ANCH-011

法律声明

阅读本文件前的重要法律告知。

版权注释

版权 ©上海赛昉科技有限公司，2023。版权所有。

本文档中的说明均基于“视为正确”提供，可能包含部分错误。内容可能因产品开发而定期更新或修订。上海赛昉科技有限公司（以下简称“赛昉科技”）保留对本协议中的任何内容进行更改的权利，恕不另行通知。

赛昉科技明确否认任何形式的担保、解释和条件，无论是明示的还是默示的，包括但不限于适销性、特定用途适用性和非侵权的担保或条件。

赛昉科技无需承担因应用或使用任何产品或电路而产生的任何责任，并明确表示无需承担责任及所有连带责任，包括但不限于间接、偶然、特殊、惩戒性或由此造成的损害。

本文件中的所有材料受版权保护，为赛昉科技所有。不得以任何方式修改、编辑或断章取义本文件中的说明，本文件或其任何部分仅限用于内部使用或教育培训。使用文件中包含的说明，所产生的风险由您自行承担。赛昉科技授权复制本文件，前提是您保留原始材料中包含的所有版权声明和其他相关声明，并严格遵守此类条款。本版权许可不构成对产品或服务的许可。

联系我们：

地址：浦东新区盛夏路61弄张润大厦2号楼502，上海市，201203，中国

网站：<http://www.starfivetech.com>

邮箱：sales@starfivetech.com（销售）support@starfivetech.com（支持）

目录

| | |
|--------------------------------|-----------|
| 表格清单..... | 4 |
| 插图清单..... | 5 |
| 法律声明..... | ii |
| 前言..... | vi |
| 1. 产品简介..... | 7 |
| 1.1. 40-Pin GPIO Header定义..... | 7 |
| 2. 准备..... | 8 |
| 2.1. 运行环境要求..... | 8 |
| 2.2. 准备硬件..... | 8 |
| 2.2.1. 连接硬件..... | 9 |
| 2.3. 准备软件..... | 11 |
| 3. 执行演示代码..... | 14 |
| 4. 演示源代码..... | 16 |
| 5. 资源下载..... | 18 |
| 6. 立即购买..... | 19 |

表格清单

| | |
|---------------------------------|----|
| 表 0-1 修订历史..... | vi |
| 表 2-1 硬件准备..... | 8 |
| 表 2-2 将按键连接到40-Pin Header上..... | 10 |



StarFive 赛昉科技

插图清单

| | |
|----------------------------------|----|
| 图 1-1 40-Pin GPIO Header 定义..... | 7 |
| 图 2-1 面包板概述图..... | 9 |
| 图 2-2 连接按键和40-Pin Header..... | 10 |



StarFive 赛昉科技

前言

关于本指南和技术支持信息

关于本手册

该应用说明提供使用昉·星光 2的GPIO Pin，实现指定时间窗口内的上升沿或者下降沿检测。检测上升沿或下降沿意味着检测按钮的信号。

修订历史

表 0-1 修订历史

| 版本 | 发布说明 | 修订 |
|-----|------------|---|
| 1.1 | 2023/06/08 | 更新了 准备软件(第 11页) 中安装VisionFive.gpio包的方法。 |
| 1.0 | 2023/05/31 | 首次发布。 |

注释和注意事项

本指南中可能会出现以下注释和注意事项：

-  **提示:**

建议如何在某个主题或步骤中应用信息。

-  **注:**

解释某个特例或阐释一个重要的点。

-  **重要:**

指出与某个主题或步骤有关的重要信息。

-  **警告:**

表明某个操作或步骤可能会导致数据丢失、安全问题或性能问题。

-  **警告:**

表明某个操作或步骤可能导致物理伤害或硬件损坏。

1. 产品简介

该应用说明提供使用昉·星光 2的GPIO Pin，实现指定时间窗口内的上升沿或者下降沿检测。检测上升沿或下降沿意味着检测按钮的信号。

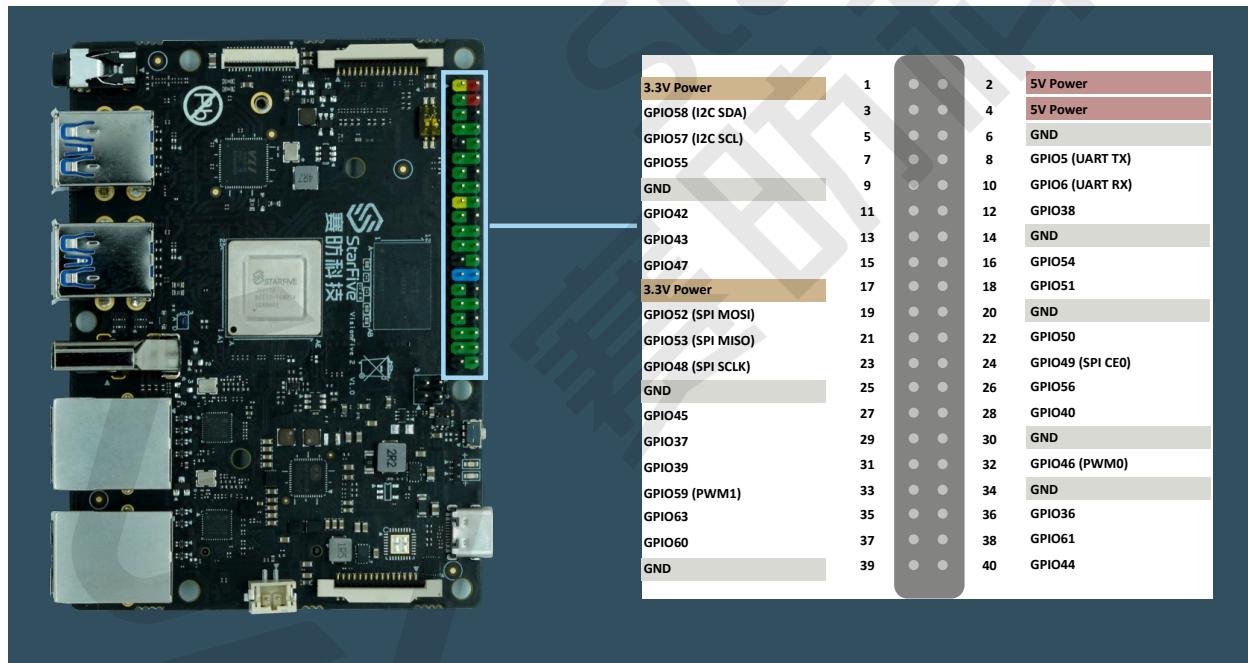
i 提示：

VisionFive.GPIO兼容RPi.GPIO命令，即RPi.GPIO python演示可以在昉·星光2上运行。此外，API add_event_detect()的回调函数较RPi.GPIO做了优化，回调函数增加一个参数edge_type。因此RPi.GPIO涉及到回调函数的python演示需要手动修改，增加一个edge_type即可。

1.1. 40-Pin GPIO Header定义

下图显示了40-pin GPIO Header的位置：

图 1-1 40-Pin GPIO Header定义



注：

功能复用pin脚已初始化，不可作为通用GPIO使用。

2. 准备

在执行演示程序之前，务必确认已准备好以下项目：

2.1. 运行环境要求

该演示运行环境要求如下：

- Linux内核版本：Linux 5.15
- 操作系统：Debian 12
- 硬件版本：昉·星光 2
- SoC：昉·惊鸿7110

2.2. 准备硬件

在执行演示程序之前，请务必准备以下硬件：

表 2-1 硬件准备

| 类型 | M/ O* | 项目 | 注释 |
|------------------|----------|---|---|
| 通用 | M | 昉·星光 2 单板计算机 | - |
| 通用 | M | <ul style="list-style-type: none">• 容量不低于32 GB的Micro-SD卡• Micro-SD卡读卡器• 计算机（Windows/Mac OS/Linux）• USB转串口转换器（3.3 V I/O，带线）• 以太网电缆• 电源适配器（5 V/ 3 A）• USB Type-C数据线 | 上述项目用于将Debian OS烧录到Micro-SD上。 |
| 按键检测演示 (指定时间) | M | <ul style="list-style-type: none">• 一个LED灯• 一个面包板• 两根公母跳线• 一个4-pin按键 | <ul style="list-style-type: none">• LED代表发光二极管，当电流通过时发光。长腿（称为“阳极”）始终连接到电路的正极电源。短腿（称 |

表 2-1 硬件准备 (续)

| 类型 | M/ O* | 项目 | 注释 |
|----|----------|----|--|
| | | | <p>为“阴极”）连接到电源的负极，称为“接地”。</p> <ul style="list-style-type: none"> • 面包板：请参阅下文介绍。 |



注：

*: M: 必须。O: 可选

面包板介绍

面包板是一种连接各种电子元件的方法，免去了焊接的工序。面包板通常用于制作PCB前的电路测试。如下图所示，面包板的顶部和底部各有两行线，通常用于主电源连接，蓝线用作负极，红线用作正极。此外红线和蓝线被分割为两段，每段所覆盖的小孔已经连通。

面包板的每一列（A到E, F到J）的行的小孔是连接的；每一行（1到57）是没有连接的。

图 2-1 面包板概述图



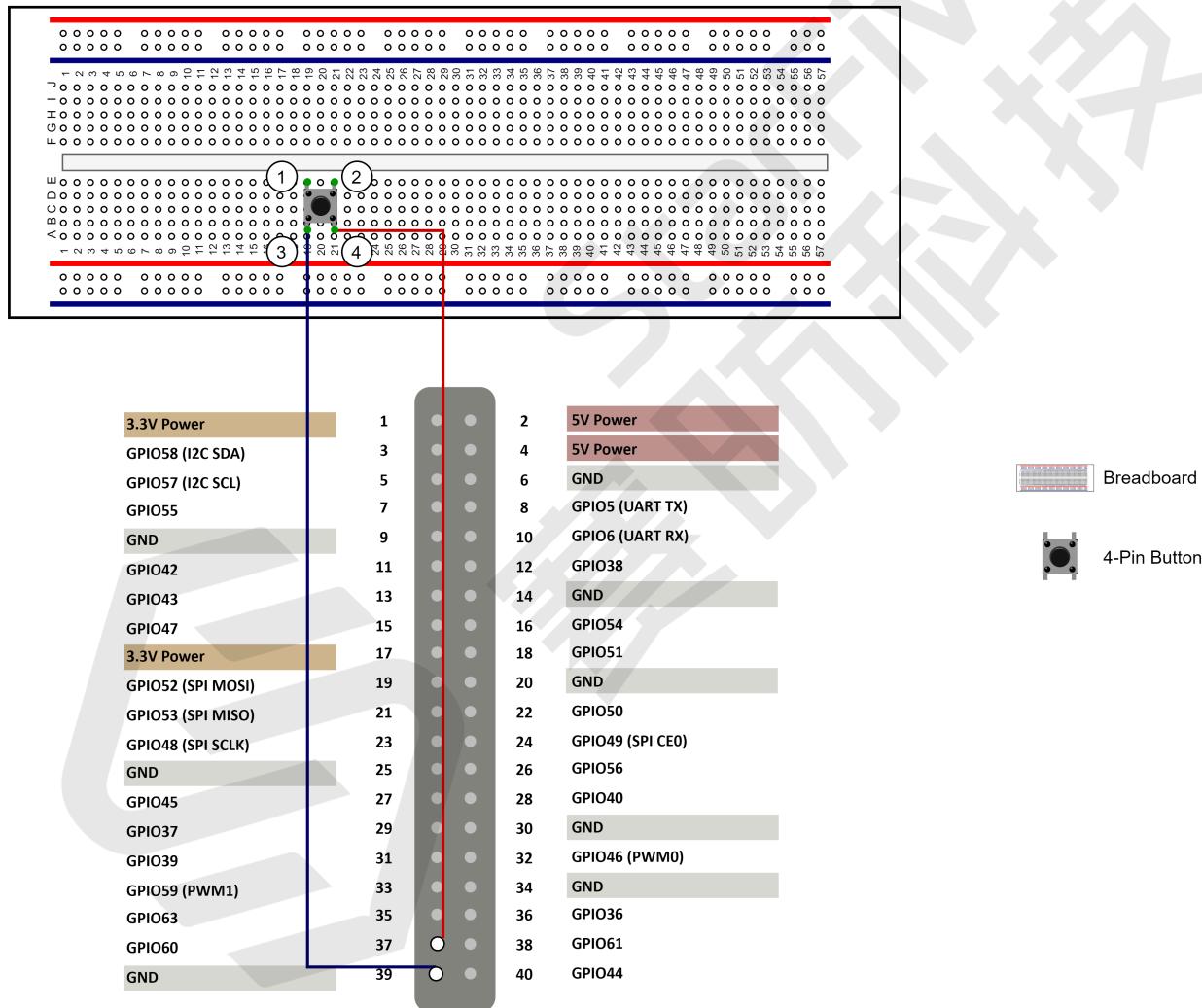
2.2.1. 连接硬件

将按键的Pin ①和Pin ②分别连接到面包板上第19行和第21行的小孔上，然后将按键的Pin ③连接到昉·星光 2的Pin 39，Pin ④连到昉·星光 2的Pin 37。以下表格和图片描述了如何将按键连接到40-Pin GPIO Header上：

表 2-2 将按键连接到40-Pin Header上

| 按键 | 40-Pin GPIO Header | |
|-------|--------------------|--------|
| | Pin号 | Pin名 |
| Pin ④ | 37 | GPIO60 |
| Pin ③ | 39 | GND |

图 2-2 连接按键和40-Pin Header

**提示：**

按键内部①、③引脚连通，②、④引脚连通。

2.3. 准备软件

确认按照以下步骤进行操作：



注：

该Python应用VisionFive/gpio适用于昉·星光单板计算机、昉·星光 2和昉·惊鸿7110 EVB。

1. 按照[《昉·星光 2单板计算机快速参考手册》](#)中的“将OS烧录到Micro-SD”章节，将Debian OS烧录到Micro-SD卡上。
2. 登录Debian并确保昉·星光 2已联网。有关详细说明，请参阅[《昉·星光 2单板计算机快速参考手册》](#)中“通过以太网使用SSH”或“使用USB转串口转换器”章节。
3. 在Debian上扩展分区，请参见[《昉·星光 2单板计算机快速参考手册》](#)中“扩展分区”章节。
4. 执行以下命令，在Debian系统上安装PIP：

```
apt-get install python3-pip
```

5. 在昉·星光 2 Debian上执行pip命令，以安装VisionFive/gpio包：



注：

由于pypi.org官网尚不支持上传RISC-V平台的whl安装包，不能直接使用pip install VisionFive/gpio命令在线安装，因此请按照以下步骤安装VisionFive/gpio包。

- a. 执行以下命令，安装依赖包：

```
apt install libxml2-dev libxslt-dev
python3 -m pip install requests wget bs4
```

- b. 执行以下命令，运行安装脚本Install_VisionFive_gpio.py：

```
python3 Install_VisionFive_gpio.py
```

安装脚本代码如下：

```
import requests
import wget
import sys
import os
from bs4 import BeautifulSoup

def parse_data(link_addr, class_type, key_str):
    req = requests.get(url=link_addr)
    req.encoding = "utf-8"
    html=req.text
```



```

soup = BeautifulSoup(req.text,features="html.parser")
package_version = soup.find(class_type,class_=key_str)
dd = package_version.text.strip()
data = dd.split()
return data

def parse_link(link_addr, class_type, key_str):
    req = requests.get(url=link_addr)
    req.encoding = "utf-8"
    html=req.text
    soup = BeautifulSoup(req.text,features="html.parser")
    search_data = soup.find(class_type,class_=key_str)
    search_data_2 = search_data.find("a")
    dl_link_get = search_data_2.get("href")
    return dl_link_get

def get_dl_addr_page():
    link_address
    = "https://pypi.org/project/VisionFive.gpio/#history"
    key_str = "release_version"
    class_key = "p"
    data_get = parse_data(link_address, class_key, key_str)
    latest_version = data_get[0]

    dl_addr_page
    = "https://pypi.org/project/VisionFive.gpio/{}/#files".format(latest_version)

    return dl_addr_page

def get_dl_addr_of_latest_version(link_addr):
    key_str = "card file_card"
    class_key = "div"
    addr_get = parse_link(link_addr, class_key, key_str)

    return addr_get

def main():
    dl_addr_p = get_dl_addr_page()
    whl_dl_addr = get_dl_addr_of_latest_version(dl_addr_p)

    whl_name = whl_dl_addr.split("/)[-1]
    whl_name_suffix = os.path.splitext(whl_name)[-1]
    whl_name_prefix = os.path.splitext(whl_name)[0]
    whl_name_prefix_no_platform = whl_name_prefix[0:len(whl_name_prefix) - 3]
    new_platform = "linux_riscv64"

```



```
rename_whl_name
= "{}{}{}".format(whl_name_prefix_no_platform,
new_platform, whl_name_suffix)

wget.download(whl_dl_addr, out=rename_whl_name)

os.system("pip install " + rename_whl_name)
os.system("rm -rf " + rename_whl_name)

if __name__ == '__main__':
    sys.exit(main())
```



StarFive

3. 执行演示代码

执行以下操作，以在昉·星光 2的Debian系统上运行演示代码：

1. 找到测试代码edge_detection_with_waiting_time.py所在的目录：

a. 执行以下命令以获取VisionFive.GPIO所在的目录：

```
pip show VisionFive.GPIO
```

示例结果：

```
Location: /usr/local/lib64/python3.9/site-packages
```



注：

实际输出取决于应用的安装方式。

b. 如前一步输出中所示，执行以下操作进入目录/usr/local/lib64/python3.9/site-packages：

```
cd /usr/local/lib64/python3.9/site-packages
```

c. 执行以下命令进入sample-code目录：

```
cd ./VisionFive/sample-code/
```

2. 在sample-code目录下，执行以下命令以运行演示代码：

```
sudo python edge_detection_with_waiting_time.py
```

或者，您也可以执行以下命令：

```
sudo python3 edge_detection_with_waiting_time.py
```

结果：

- 终端显示如下：

```
# python3 edge_detection_with_waiting_time.py
*-----Case 1-----
-----
Note: don't press the key on pin 37 once within 5 seconds !!!
```

- 等待5秒后，终端显示如下：

```
Edge hasn't been detected within 5 seconds while setting 5
seconds to timeout.
The return value of GPIO.event_detected(37) within 5 seconds:
False
```

```
*-----Case 2-----  
-----*  
Please press the key on pin 37 once at any time !!!
```

- 最后根据提示按下按键，终端显示如下：

```
Edge has detected while setting -1 to timeout,  
timeout -1 means waiting until edge is detected.  
  
The return value (True) of GPIO.event_detected(37) should be True.  
The return value (False) of GPIO.event_detected(37) should be  
False, because of the secondly reading.
```

4. 演示源代码

本演示中的资源代码仅作为参考。

edge_detection_with_waiting_time.py:

```
...
Please make sure the button is connected to the correct pins.
The following table describes how to connect the button to the 40-pin
header.
-----
button Pin Number Pin Name
one end 37 GPIO60
The other end 39 GND
-----
...
import VisionFive.GPIO as GPIO
import sys
import time

key_pin = 37

def main():
    # Configure the direction of key_pin as input.
    GPIO.setup(key_pin, GPIO.IN)

    print("*-----Case")
    print("Note: don't press the key on pin {} once within 5
seconds !!!".format(key_pin))
    print()
    # edge falling can be detected, also set bouncetime(unit: millisecond)
    # to avoid jitter.
    # timeout(unit: millisecond), it means if edge will be detected within
    # timeout time.
    # timeout -1 means waiting until edge is detected.
    edge_detected = GPIO.wait_for_edge(key_pin, GPIO.FALLING, bouncetime=2,
    timeout=5000)

    if edge_detected == key_pin:
        print("Edge has detected within 5 seconds while setting 5 seconds to
timeout.")
    else:
        print("Edge hasn't been detected within 5 seconds while setting 5
seconds to timeout.")
```

```

# query if edge event happens.
edge_detected_flag = GPIO.event_detected(key_pin)

print("The return value of GPIO.event_detected({}) within 5 seconds:
{}".format(key_pin, edge_detected_flag))

print()
print("*-----Case
2-----*")

print("Please press the key on pin {} once at any
time !!!".format(key_pin))

# edge rising can be detected, also set bouncetime(unit: millisecond) to
# avoid jitter.
# the default timeout is -1, meaning that waiting until edge is
detected.
edge_detected = GPIO.wait_for_edge(key_pin, GPIO.RISING, bouncetime=2)

if edge_detected == key_pin:
    print("Edge has detected while setting -1 to timeout,")
    print("timeout -1 means waiting until edge is detected.")
else:
    print("Edge hasn't been detected while setting -1 to timeout,")
    print("timeout -1 means waiting until edge is detected.")

# query if edge event happens.
edge_detected_flag = GPIO.event_detected(key_pin)

print()
print("The return value ({}) of GPIO.event_detected({}) should be
True.".format(edge_detected_flag, key_pin))

# query if edge event happens.
edge_detected_flag = GPIO.event_detected(key_pin)

print("The return value ({}) of GPIO.event_detected({}) should be False,
because of the secondly reading.".format(edge_detected_flag, key_pin))

print()

if __name__ == "__main__":
    sys.exit(main())

```

5. 资源下载

点击本栏找到所有的代码下载资源。

本页包括所有赛昉科技提供的代码下载资源。

- [RVspace Wiki](#)
- [应用中心](#)
- [文档中心](#)
- [技术论坛](#)
- [昉·星光 2 GitHub代码仓](#)
- [昉·星光 2 Debian操作系统下载](#)
- [代码下载（赛昉科技官方GitHub页面）](#)
- [所有开源技术文档](#)

6. 立即购买

点击本栏获取在线购买链接和配件购买链接。

购买单板计算机

点击以下页面，您可以找到所在地区的经销商，或覆盖全球的销售渠道，以购买昉·星光 2单板计算机。

- [购买昉·星光2开发板](#)

购买配件

点击以下页面，您可以找到所有昉·星光 2单板计算机已验证适配的配件及其购买链接。

- [购买配件](#)